

ИНТЕГРАЦИЯ ВОЗМОЖНОСТЕЙ FAULT-TOLERANCE OPENMPI В СИСТЕМУ УПРАВЛЕНИЯ КЛАСТЕРОМ ИММ УРО РАН

А.С. Игумнов, А.Ю. Берсенёв

Введение

Одна из проблем, связанных с увеличением количества вычислительных узлов в кластере, - рост вероятности отказа одного или нескольких из них. Для минимизации потерь используют отказоустойчивые (fault-tolerance — FT) системы. Одной из стратегий достижения отказоустойчивости является сохранение исправного состояния программы и файловой системы (ФС) в контрольной точке (КТ) с последующим восстановлением из неё после устранения причины сбоя.

Вторая проблема связана с необходимостью распределения ресурсов кластера между несколькими задачами. В частности, при нехватке процессорных ресурсов приходится принудительно завершать низкоприоритетные задачи при запуске высокоприоритетных задач. Система сохранения КТ позволяет заменить принудительное завершение задачи вытеснением её на диск с возможностью продолжения счёта после освобождения ресурсов. В данном случае сохранение состояния файловой системы не обязательно, так как программа после создания КТ завершается и не может изменить файлы с данными.

В данной работе рассматривается решение указанных проблем в системе прохождения задач СУППЗ (разработка ИПМ им.Келдыша и ИММ УрО РАН) с помощью отказоустойчивой версии OpenMPI FT.

Структура системы прохождения задач

Система прохождения задач состоит из следующих компонентов.

1. Фронтальная машина, обеспечивающая пользовательский интерфейс.
2. Сервер очереди задач, отслеживающий наличие требуемых и свободных ресурсов, а также выполняющий запуск и завершение задач.
3. Вычислительные узлы.
4. Файловый сервер, обеспечивающий совместный доступ к данным для предыдущих компонентов.

Жизненный цикл задачи состоит из следующих этапов.

1. Пользователь на фронтальной машине командой `mpirun-imm` формирует паспорт задачи, включающий в себя параметры запуска, и передаёт его серверу вместе с информацией о необходимых ресурсах (количество процессоров и предполагаемое время счёта).
2. При наличии доступных ресурсов, сервер очереди помечает необходимое количество узлов как "занятый"; на каждом из этих узлов выполняет скрипт инициализации - `prepare_node`; затем запускает задачу, выполнив на одном из этих узлов (далее "стартовый узел" - СУ) команду `mpirun` с параметрами, указанными в паспорте задачи. Одновременно с запуском основной задачи на сервере очереди запускается вспомогательная задача-таймер.
3. В случае завершения основной задачи или задачи-таймера на всех выделенных узлах запускается скрипт очистки узла - `close_node`. Его предназначение — уничтожение всех процессов и временных файлов, принадлежащих задаче.

Архитектура системы создания КТ в OpenMPI

Библиотека OpenMPI имеет модульную структуру, поделённую по функциональности на три слоя.

1. Слой OpenMPI (OMPI) отвечает за взаимодействие с пользовательской программой и предоставляет ей интерфейс, описанный в стандарте MPI.
2. Слой Open Run-Time Environment (ORTE) осуществляет поддержку системы во время выполнения (runtime) и позволяет пользователям запускать их приложения в распределённой среде.
3. Слой Open Portable Access Layer (OPAL) скрывает особенности отдельного вычислительного устройства, обеспечивает взаимодействие с операционной системой и сервисами, которые она предоставляет.

Управление контрольными точками выполняется модулями, реализующими следующие функции.

1. Реализация протокола координации, который бы гарантировал целостное состояние программы при создании КТ (ORTE).
2. Оповещение подсистем OpenMPI о запросах на создание и восстановление КТ, а также координация этих подсистем (ORTE).
3. Запуск и агрегация запросов на создания КТ, наблюдение за процессом создания (ORTE).
4. Взаимодействие с системами создания КТ одного процесса (OPAL).
5. Управление относящимися к КТ файлами и каталогами в распределённой среде, потенциально включающей как локальные, так и глобальные файловые системы (ORTE).

В настоящий момент в стандартную поставку OpenMPI входят модули КТ уровня OPAL ориентированные на ОС Linux и библиотеку создания локальных КТ - BLCR.

Для сборки OpenMPI FT необходимо установить модули ядра и библиотеку BLCR, после чего сконфигурировать OpenMPI со следующими параметрами:

```
./configure --enable-ft-thread --with-ft=cr --enable-mpi-threads [--with-bldr --with-bldr-libdir=DIR]
```

Для инициализации соответствующих функций во время выполнения необходимо запускать параллельную программу командой:

```
mpirun -am ft-enable -cr -mca crs_base_snapshot_dir <dir> progname <args>
```

где <dir> - имя каталога в котором будут сохраняться контрольные точки. При интеграции в СУППЗ имя каталога генерируется на основе имени задачи и времени запуска задачи.

Сохранение контрольной точки выполняется на СУ командой

```
ompi-checkpoint [--term|--stop] <pid>
```

где <pid> идентификатор процесса mpirun, а опции --term или --stop - указывают на то, что после сохранения контрольной точки всем процессам параллельной программы будут отправлены сигналы SIGTERM или SIGSTOP, соответственно.

Восстановление контрольной точки производится командой

```
ompi-restart <ckpt-dir>
```

где <ckpt-dir> - каталог, содержащий контрольную точку

"Снимок" файловой системы

На настоящий момент поддержка "снимков" состояния файловой (КТФС) системы заявлена в нескольких ФС.

В данной работе использовалась ФС BTRFS. Выбор этой ФС был обусловлен тем, что она включена в основную ветку ядра Linux, а так же тем, что BTRFS является кандидатом на роль базовой ФС многих дистрибутивов Linux.

Создание КТФС выполняется на файловом сервере с помощью команды

```
btrfsctl -s <snapshot_name> <directory>
```

где snapshot_name - имя КТФС, directory - имя каталога, в который смонтирована BTRFS. При интеграции в СУППЗ имя КТФС генерируется на основе имени задачи и текущего времени.

Руководство по btrfsctl описывает создание КТФС для произвольного каталога в BTRFS.

Это не совсем верно - создание КТФС возможно для так называемых subvolume - подразделов диска, связанных с каталогами.

Для обеспечения независимого сохранения КТФС для каждой из счётных задач было принято решение ограничивать данные задачи одним каталогом, оформленным как subvolume командой

```
btrfsctl -S <subvolume_name> <directory>
```

Модификация системы прохождения задач

В скрипт постановки задачи в очередь mpirun-imm добавлены ключи, указывающие на режим создания КТ:

- без КТ; режим завершения по времени с сохранением КТ;
- режим защиты от сбоев, с указанием периодичности сохранения КТ;
- режим старта из сохранённой КТ.

В скрипт подготовки вычислительных узлов prepare_nodes добавлены команды загрузки модуля ядра bldr.

В скрипте завершения задачи close_nodes изменён код отвечающий за завершение задачи на СУ.

Отправка сигнала SIGTERM вычислительной задаче заменена на сохранение КТ с завершением задачи ompi-checkpoint --term <pid_mpirun>.

В режиме защиты от сбоев на СУ запускается вспомогательный скрипт-таймер. Этот скрипт периодически выполняет следующие действия.

1. Создание КТ с остановкой программы `ompi-checkpoint --stop <pid_mpirun>`.
2. Удалённое выполнение на файловом сервере команды создания КТФС.
3. Запуск приостановленной программы, путём отправки сигнала SIGCONT процессу `mpirun`.

Тестовые задачи

Надёжность восстановления из КТ тестировалась на задачах из NASA Parallel Benchmark. В качестве критерия успешного прохождения теста использовалась внутренняя проверка целостности данных, выполняемая при завершении задачи. Проведено 10000 циклов сохранения/восстановление КТ. Сбоев не наблюдалось.

Для тестирования КТФС использовалась простая тестовая задача, построчно пишущая в файл последовательность целых чисел с принудительным выталкиванием буферов после каждой строки. Данный тест не охватывает такие ситуации как удаление и переименование файлов, но достаточно удобен для отладки системы прохождения задач. Создано 500 КТФС. Сбоев не наблюдалось.

Время сохранения КТ в основном определяется памятью, занимаемой данными задачи на всех узлах, и пропускной способностью дисковой подсистемы файлового сервера. При скорости записи на диск 40 МБайт/с запись контрольной точки объёмом 64ГБайт занимает более 30 минут. Возможно, что решением данной проблемы может стать использование распределённой ФС (например Ceph) совместно с BTRFS.

Конфигурация и версии ПО

Тестирование проводилось на кластере из 16 двухядерных узлов на основе процессора Xeon(2.4 ГГц); 4 ГБ ОЗУ на узел; коммуникационная среда - Gigabit Ethernet.

CentOS 5.4 ядро Linux 2.6.18

Система запуска задач СУППЗ

OpenMPI версия 1.5 SVN репозиторий

Файловая система BTRFS Git репозиторий

BLCR версия 0.8.2

Работа выполнена в рамках Программы фундаментальных исследований Президиума РАН № 14 "Интеллектуальные информационные технологии, математическое моделирование, системный анализ и автоматизация" при поддержке УрО РАН, проект 09-П-1-1003

ЛИТЕРАТУРА:

1. СУППЗ <http://www.jscs.ru/scomputers.shtml>
2. OpenMPI <http://www.open-mpi.org>
3. BTRFS https://btrfs.wiki.kernel.org/index.php/Main_Page
4. BLCR <https://ftg.lbl.gov/CheckpointRestart/CheckpointRestart.shtml>
5. Ceph <http://ceph.newdream.net/>